

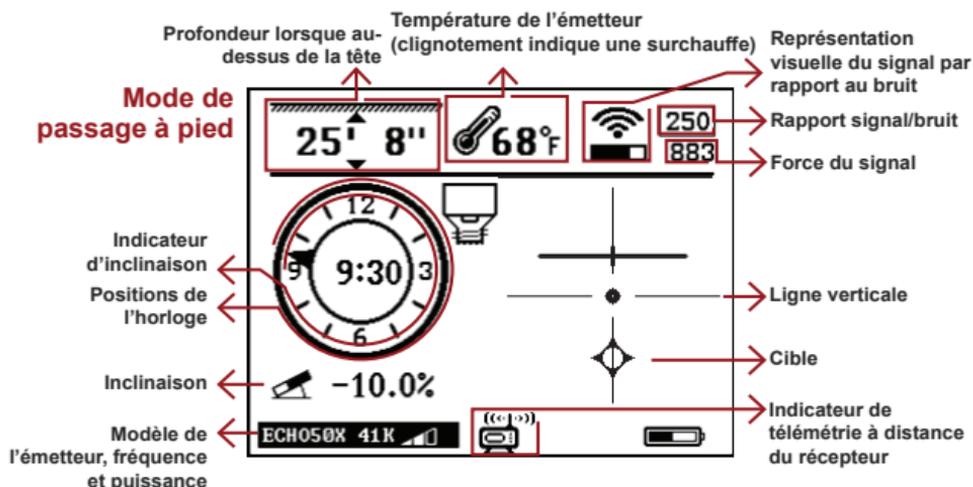
GUIDE DE DÉMARRAGE RAPIDE | MAG SYSTÈME



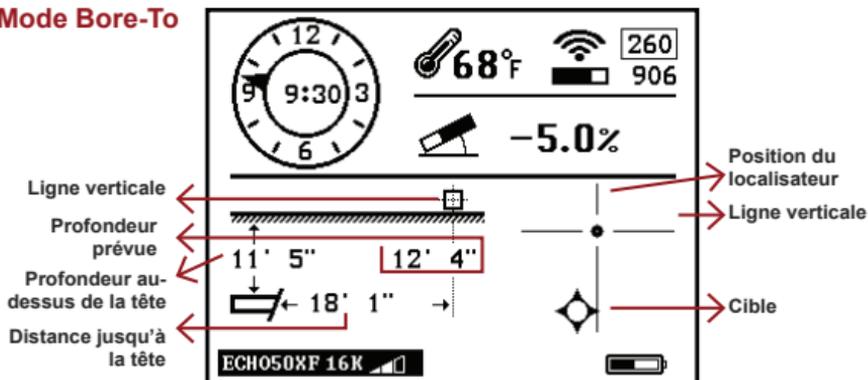
Underground Magnetics

USER INTERFACE

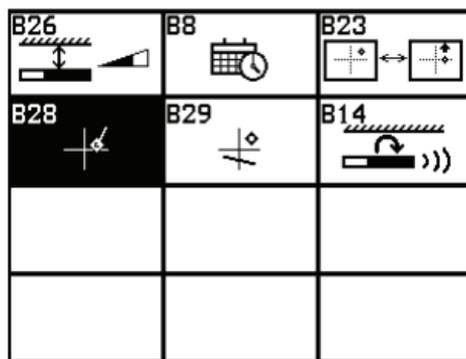
-  **Alimentation** Appuyez et maintenez pour allumer ou éteindre
-  **Haut** Sélection précédente / Appuyez pour accéder à la page de saisie des données pour le journal de forage
-  **Bas** Sélection suivante / Appuyez pour afficher le profil du forage
-  **Confirmer** Appuyez pour confirmer la sélection / Appuyez sur la page principale pour enregistrer les données du forage
-  **Configuration** Appuyez pour revenir à la page principale / Appuyez et maintenez pour accéder à la page de configuration



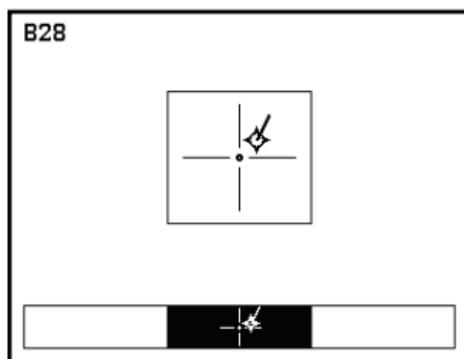
Mode Bore-To



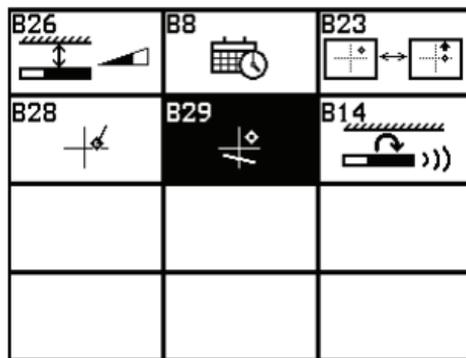
OPTIONS D'INTERFACE



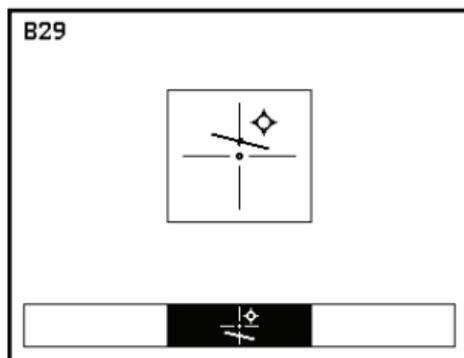
1. Appuyez et maintenez enfoncé  pour accéder à la configuration.
2. Touchez  pour sélectionner B28 et  pour entrer.



3. Touchez  ou  to turn the Directional Line on/off.
4. Touchez  pour revenir à la page principale.

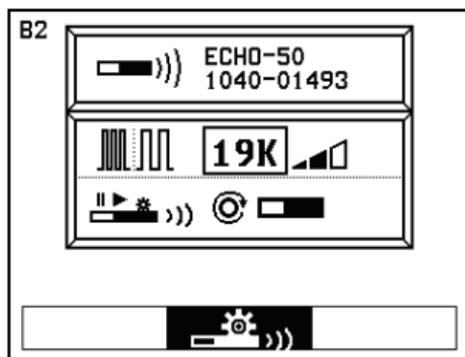
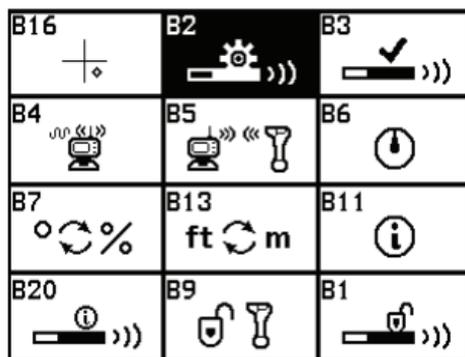


1. Appuyez et maintenez enfoncé  pour accéder à la configuration.
2. Touchez  pour sélectionner B29 et  pour entrer.



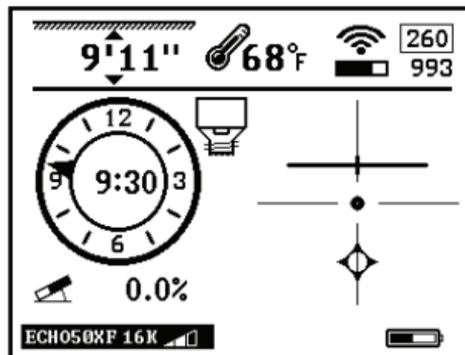
3. Touchez  ou  pour activer/désactiver la ligne de localisation.
4. Touchez  pour revenir à la page principale.

APPARIEMENT DE L'ÉMETTEUR



1. Appuyez et maintenez enfoncé pour accéder à la configuration.
2. Touchez pour sélectionner B2.
3. Touchez pour accéder à la page des paramètres de l'émetteur. Le récepteur et l'émetteur se coupleront automatiquement.

4. Touchez ou et pour sélectionner la fréquence et le niveau de puissance.
5. Touchez pour mettre en surbrillance le mode de réveil et appuyer pour entrer.
6. Touchez ou pour sélectionner le mode désiré comme décrit ci-dessous.



7. Touchez pour revenir à la page principale

Immédiatement
(Faites tourner l'émetteur de 4 degrés ou modifiez l'inclinaison de 1 degré)

360 degrés
(Faites tourner l'émetteur à 360 degrés plusieurs fois)

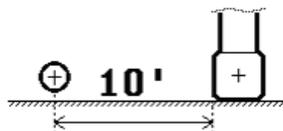
Toujours allumé

Commencez le processus dans les 15 minutes suivant la mise en place des piles dans l'émetteur.

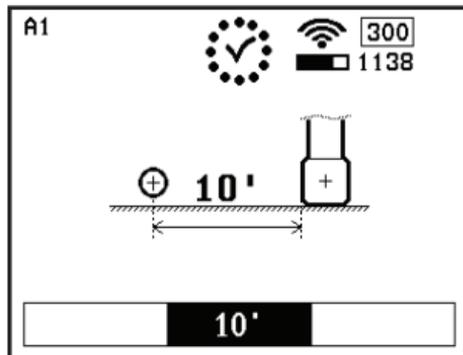
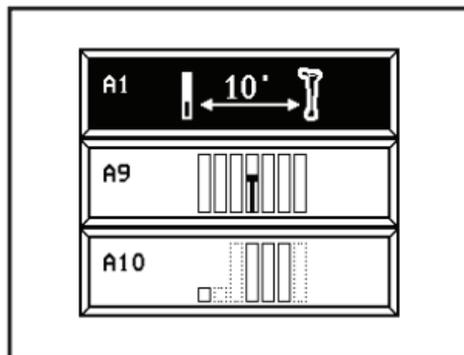
Avertissement:

Ne pas étalonner à proximité d'interférences actives ou passives puissantes. Par exemple, n'étalonnez pas autour d'un transformateur électrique (actif), ni sur du béton avec des barres d'armature et/ou une armature métallique (passif). Ces types de zones peuvent affecter considérablement l'étalonnage de la profondeur et la précision.

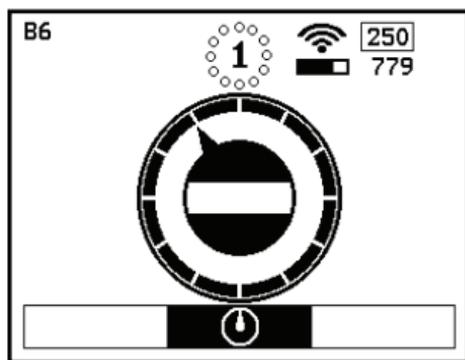
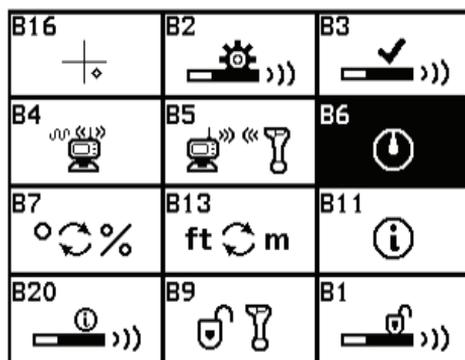
1. Placez l'émetteur à plat à l'intérieur du boîtier sur le sol.
2. Mesurez à partir du centre du boîtier, 10 pi jusqu'au bord intérieur du localisateur.
3. Touchez  pour accéder à l'écran d'étalonnage.
4. Touchez  pour accéder à la page d'étalonnage de 10 pi (A1)
5. Touchez  deux fois de plus pour commencer l'étalonnage.



Une coche s'affichera lorsque l'étalonnage sera complet.

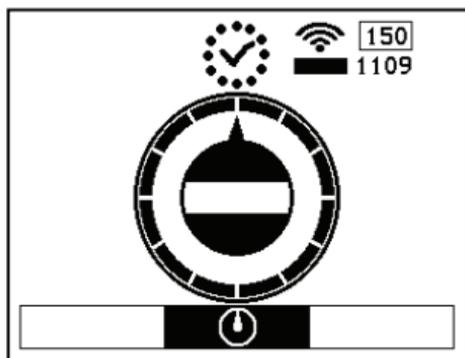


ÉTALONNAGE DE L'INCLINAISON

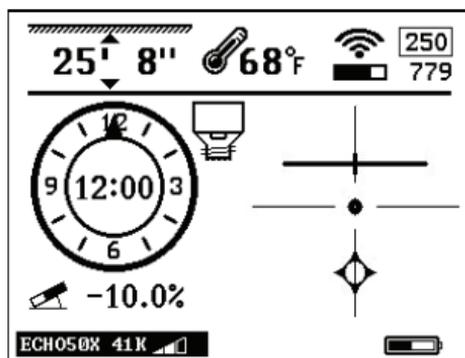


1. Appuyez et maintenez enfoncé pour accéder à la configuration.
2. Touchez pour sélectionner B6.
3. Touchez pour accéder à la page d'étalonnage de l'inclinaison.

4. Touchez ou jusqu'à ce que la flèche soit en position 12 heures.
5. Touchez deux fois pour démarrer l'étalonnage de l'inclinaison et attendez que l'étalonnage soit complet.



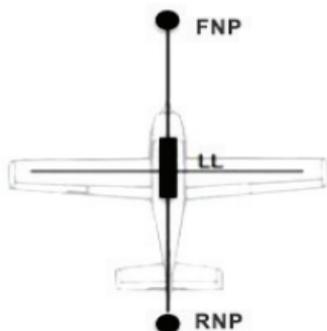
6. Étalonnage terminé



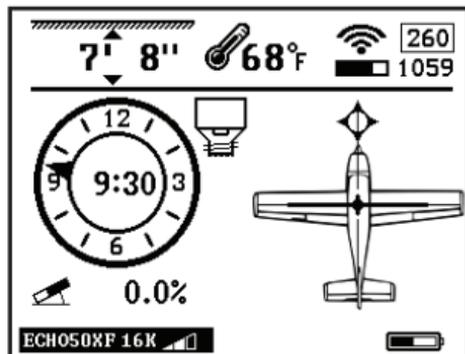
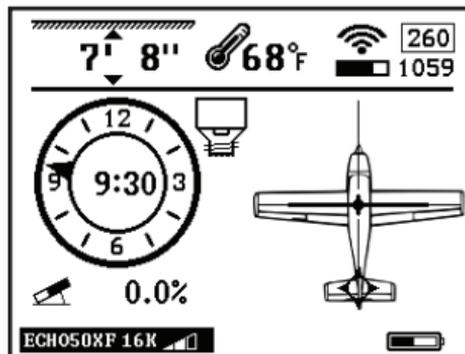
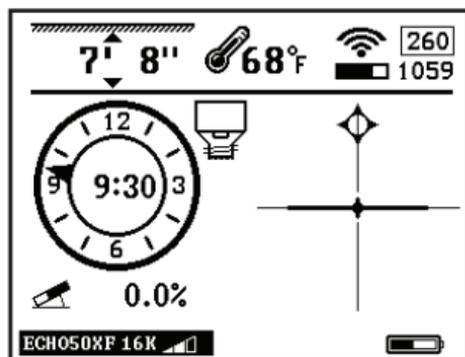
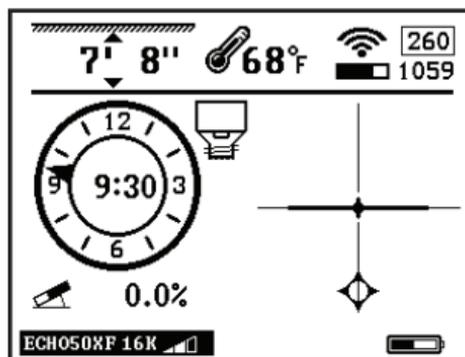
7. Touchez pour revenir à la page principale.

TROUVER L'ÉMETTEUR

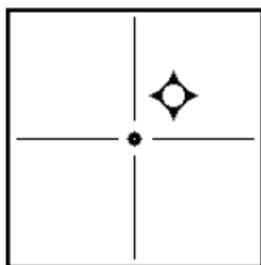
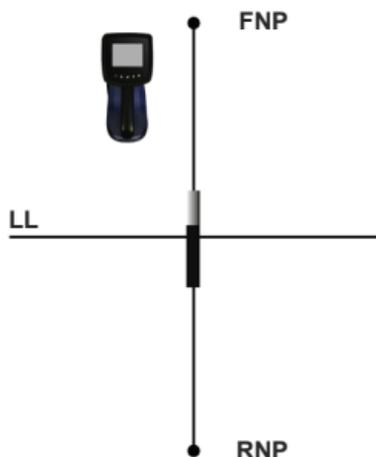
La ligne de localisation (LL) s'étend à gauche et à droite du centre de l'émetteur. En raison de la physique du champ magnétique des localisateurs, la LL peut sembler identique à plusieurs pieds à droite ou à gauche de l'emplacement réel de l'émetteur. C'est pourquoi il est important de localiser au moins le point nul avant (FNP) avant de revenir pour localiser la tête. Pour une localisation précise, trouvez à la fois le FNP et le RNP avant de passer à la tête. Tracez une ligne droite entre le FNP et le RNP, et votre tête sera directement en ligne et entre ces points.



Pensez à l'émetteur comme à la forme d'un avion. Le FNP est le nez et le RNP la queue. Trouvez le FNP et le RNP, et le centre de l'émetteur est centré sur les ailes.

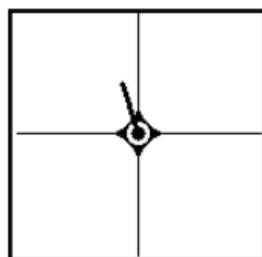
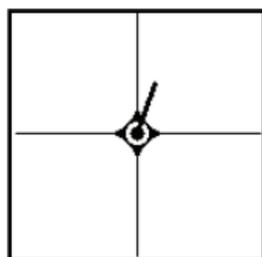
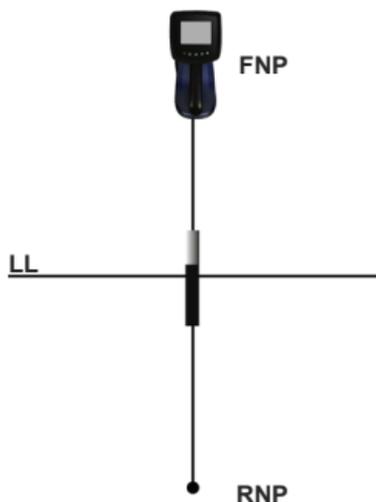


LOCALISER LE FNP

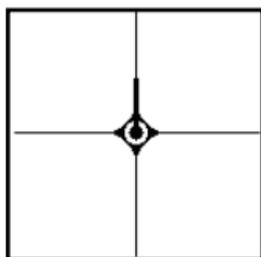


Dans ce scénario, l'émetteur est derrière vous et vous marchez vers le Point Nul Avant (FNP).

Pour localiser le FNP dans ce scénario, avancez et déplacez-vous vers votre droite jusqu'à ce que la cible se centre sur le réticule. Vous êtes maintenant au FNP.



Au FNP, faites pivoter le localisateur dans votre main vers la gauche ou la droite jusqu'à ce que la **ligne directionnelle** soit centrée, ce qui indique que l'émetteur est directement aligné derrière vous.



LOCALISER FNP, RNP ET LL



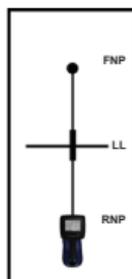
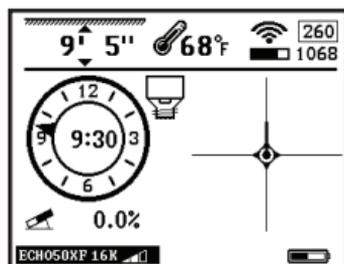
Position réelle du récepteur par rapport au transmetteur

Point Nul Avant (FNP)

Le FNP est un point devant l'émetteur. (Pensez-y comme la mire à l'extrémité d'un fusil.)

C'est la direction de l'émetteur.

Localisez-le en plaçant la **cible** au centre.

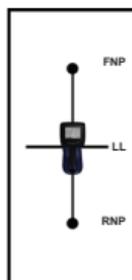
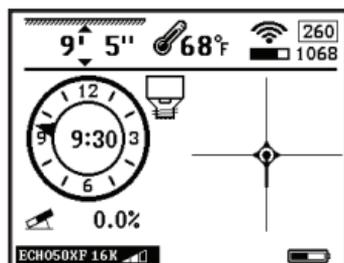


Position réelle du récepteur par rapport au transmetteur

Point Nul Arrière (RNP)

Ensuite, trouvez le RNP. Le RNP est un point derrière l'émetteur et ressemblera exactement au FNP.

Localisez-le de la même manière en reculant jusqu'à ce que la cible apparaisse au centre.

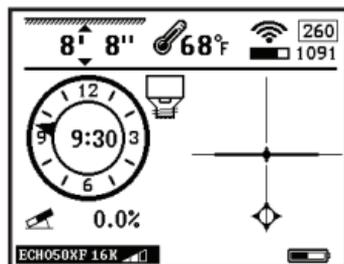


Position réelle du récepteur par rapport au transmetteur

Ligne de Localisation (LL)

Ensuite, imaginez une ligne qui passe par le FNP et le RNP. Localisez la LL en marchant le long de cette ligne jusqu'à ce que l'indicateur LL sur l'écran du récepteur entre dans le centre.

Vous êtes maintenant au-dessus de la LL, ou de la tête.



SUIVI EN VOL

Le suivi en vol est un processus simple qui augmentera la vitesse à laquelle le forage peut être effectué. L'opérateur de forage et l'opérateur de localisation peuvent voir le même écran dans les deux modes, ce qui permet une communication minimale entre les opérateurs.

1. Commencez par forer les premières tiges afin d'établir la ligne et l'inclinaison souhaitées.

2. Passez devant le FNP d'environ 10 pieds, ou une longueur de tige complète.

(Pour une sensibilité gauche-droite plus précise lors de l'utilisation du mode Bore-To, restez toujours en face du FNP.)

3. Placez le localisateur sur le chemin de forage souhaité, pointant dans la direction que vous souhaitez suivre.

4. Activez Bore-To mode by pressing .

(Vous pouvez revenir au mode Normal/Walkover en appuyant simplement  encore une fois.)

5. Si l'émetteur pointe directement vers votre localisateur, vous verrez la **distance jusqu'à la tête** et la **cible** directement sur la **ligne verticale**, indiquant que vous vous dirigez directement vers le localisateur.

6. Maintenez l'assiette à l'angle souhaité pour afficher la **profondeur prévue** correcte et la **profondeur au-dessus de la tête**.

7. Gardez la cible centrée et vous êtes sur la bonne voie vers le récepteur.

La profondeur est affichée en temps réel, corrigeant les changements d'inclinaison, ce qui permet aux opérateurs de voir la **profondeur prévue** de la tête si elle est percée jusqu'au récepteur.

Sur la Figure 1, l'inclinaison est de moins 5%, ce qui signifie que la profondeur calculée sera de 12 pi 4 po lorsque l'émetteur arrivera.

La tête est à 18 pi 1 po derrière le localisateur et se dirige légèrement vers la gauche du centre.

Pour corriger la déviation, arrêtez le forage et indiquez à l'opérateur de rotation de la tige de forage vers l'horloge appropriée et poussez jusqu'à ce que la cible soit de nouveau alignée avec la ligne verticale.

Figure 1

